

TABLA DE CONTENIDOS

Derechos de autor.....	ii
Dedicatoria.....	iii
Agradecimientos.....	iv
Tabla de contenido.....	v
Índice de tablas.....	vi
Índice de Ilustraciones.....	vii
Resumen.....	viii
Abstract.....	ix
Introducción.....	1
Estado del Arte.....	4
Pregunta de investigación.....	21
Objetivo general.....	22
Objetivos específicos.....	23
Metodología de investigación	
Diseño del prototipo.....	24
Mediciones y estudio in situ.....	26
Resultados.....	31
Discusión.....	34
Conclusión.....	39
Referencias Bibliográficas.....	40

ÍNDICE DE TABLAS

Tabla 1. Presupuesto estándar mensual de un caballo.....	6
Tabla 2. Presupuesto de equipamiento para montar a caballo.....	7
Tabla 3. Presupuesto de la creación del prototipo.....	10

ÍNDICE DE ILUSTRACIONES

Figura 1. Diagrama de los componentes del diseño para el prototipo robótico.....	25
Figura 2. Ubicación de sensor en músculo de la espalda (inferior) multifido.....	28
Figura 3. Ubicación de sensor en músculo transverso del abdomen.....	29
Figura 4. Electrodo de referencia.....	29
Figura 5. Experiencia con ojos cerrados, velocidad caminata.....	30
Figura 6. Velocidad caminata, ojos abiertos.....	32
Figura 7. Velocidad caminata, ojos cerrados.....	33